

**ER700-2800,**  
手腕可搬运质量700 kg, 可达半径2813 mm。

全新大负载平台产品，所有轴采用全刚性齿轮连接，机器人手腕转矩性能优越；  
机器人重复定位精度提升50%，属于同级别领先水平，可应对各种高精应用场合；  
结合高刚性传动设计与先进的轨迹算法，动态性能更强，高速运行更稳定；

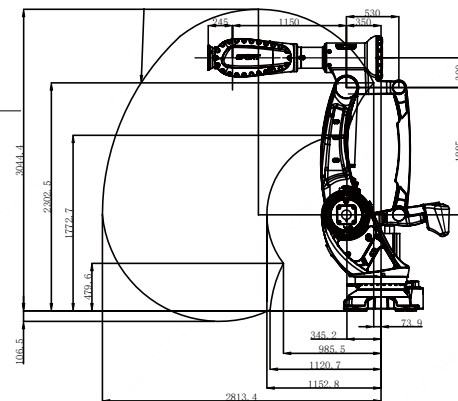
可应用上下料、搬运、码垛等场景。

适用于金属、汽车、锂电、航空航天等行业。



## 产品参数 / SPECIFICATIONS

|         |       |                                |
|---------|-------|--------------------------------|
| 型号      |       | ER700-2800                     |
| 机构      |       | 多关节型机器人                        |
| 控制轴数    |       | 6轴                             |
| 手腕可搬运质量 |       | 700 kg                         |
| 重复定位精度  |       | ±0.1 mm                        |
| 本体质量    |       | 2495 kg                        |
| 可达半径    |       | 2813 mm                        |
| 本体防护等级  |       | IP65 / IP67（手腕）                |
| 控制柜防护等级 |       | IP54                           |
| 驱动方式    |       | AC伺服驱动                         |
| 安装方式    |       | 地面                             |
| 安装条件    | 环境温度  | 0~45 °C                        |
|         | 环境湿度  | RH≤80%（无结露）                    |
|         | 振动加速度 | 0.5 m/s <sup>2</sup> （4.5 G以下） |



相关信息发布时间 2026/06